

## Sur l'unicité des solutions de certains problèmes aux limites pour l'équation hyperbolique-parabolique

par J. WEISS (Kraków)

**1. Introduction.** Considérons l'équation aux dérivées partielles du second ordre de la forme:

$$(1.1) \quad \sum_{i,j=1}^m a_{ij}(X) \frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_j} + \sum_{k=1}^m b_k(X) \frac{\partial u}{\partial x_k} - \frac{\partial u}{\partial t} + c(X)u = f(X, t),$$

où  $X = X(x_1, \dots, x_m)$ , et l'opérateur différentiel

$$H[u] = \sum_{i,j=1}^m a_{ij}(X) \frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_j}$$

est du type hyperbolique normal <sup>(1)</sup>.

Soit  $D$  un domaine cylindrique borné, constituant le produit topologique d'un certain domaine  $\Delta$ , fermé et borné de l'espace  $\mathcal{E}^m$  des variables  $x_1, \dots, x_m$  et de l'intervalle  $\langle 0, T \rangle$  de l'axe  $t$ . La surface latérale  $\sigma$  du domaine  $D$ , c'est-à-dire la surface  $F(\Delta) \times \langle 0, T \rangle$  ( $F(\Delta)$  étant la frontière de  $\Delta$ ), est la somme de deux ensembles  $\sigma_E$  et  $\sigma_T$ ;  $\sigma_E$  se compose d'un nombre fini de surfaces de classe  $C^1$ , ayant en chaque point l'orientation caractéristique ou celle de l'espace par rapport à l'équation (1.1);  $\sigma_T$  se compose d'un nombre fini de surfaces de classe  $C^1$ , orientées dans le temps par rapport à (1.1) <sup>(2)</sup>.

<sup>(1)</sup> L'opérateur  $H[u]$  est hyperbolique normal, si la forme caractéristique  $\sum_{i,j=1}^m a_{ij}(X)\lambda_i\lambda_j$  représentée sous la forme canonique contient exactement  $m-1$  carrés de mêmes signes (v. [1]).

<sup>(2)</sup> Nous convenons de dire que la surface  $G(x_1, \dots, x_m) = 0$  a au point  $X^0(x_1^0, \dots, x_m^0)$  l'orientation caractéristique par rapport à l'opérateur  $H[u]$ , lorsqu'on a

$$\sum_{i,j=1}^m a_{ij}(X) G'_{x_i}(X) G'_{x_j}(X) = 0,$$

Nous supposons que, sur certaine partie  $\sigma_E^{(0)}$  de l'ensemble  $\sigma_E$  on a  $\cos(n, x_m) > 0$ , où  $n$  désigne la normale intérieure à  $\sigma_E$ .

Nous posons pour l'équation (1.1), le problème aux limites suivant qui sera appelé brièvement problème (P): on cherche une fonction  $u(X, t)$  birégulière dans le domaine  $D$  (3), satisfaisant à l'équation (1.1) à l'intérieur du domaine  $D$  et aux conditions:

$$(1.2) \quad \left\{ \begin{array}{l} u(X, 0) = \Phi(X), \text{ pour } X \in \Delta, \\ u(X, t) = \psi_0(X, t), \\ u'_{x_m}(X, t) = \psi_1(X, t), \\ u(X, t) = \varphi(X, t), \text{ pour } (X, t) \in \sigma_T, \end{array} \right\} \text{ pour } (X, t) \in \sigma_E^0,$$

où  $\Phi(X)$ ,  $\psi_0(X, t)$ ,  $\psi_1(X, t)$ ,  $\varphi(X, t)$  sont des fonctions données.

Remarque. Il est facile de vérifier que lorsque l'équation de la surface  $\sigma_E^0$  est de la forme

$$G(x_1, \dots, x_m) = 0,$$

où  $G(X)$  est de classe  $C^1$ , et telle que  $G'_{x_m}(X) = 0$  pour  $X \in \sigma_E^0$ , alors le changement des variables indépendantes

$$(T) \quad \left\{ \begin{array}{l} t = t, \\ y_i = x_i, \text{ pour } i = 1, \dots, m-1, \\ y_m = G(x_1, \dots, x_m), \end{array} \right.$$

transforme la surface  $\sigma_E^0$  en l'hyperplan  $y_m = 0$ . La transformation (T) est non singulière, donc elle ne change ni le type de l'équation (1.1), ni l'orientation des surfaces  $\Delta$ ,  $\sigma_E$ ,  $\sigma_T$  ([1], chap. II, § 11). C'est pourquoi on peut admettre dans la suite que  $\sigma_E^0$  constitue un domaine du plan  $x_m = 0$ .

Le problème étudié dans ce travail a été considéré pour la première fois par Piskunov en 1938, [4], mais seulement pour l'équation

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} = \frac{\partial u}{\partial t}.$$

l'orientation de l'espace si l'on a

$$\sum_{i,j=1}^m a_{ij}(X) G'_{x_i}(X) G'_{x_j}(X) < 0,$$

l'orientation dans le temps si

$$\sum_{i,j=1}^m a_{ij}(X) G'_{x_i}(X) G'_{x_j}(X) > 0$$

au point  $X^0$  (v. [1]).

(3) Une fonction sera appelée birégulière dans un ensemble, si elle est de classe  $C^1$  dans cet ensemble et de classe  $C^2$  aux points intérieurs de cet ensemble (v. [1]).

Il a démontré l'unicité des solutions dans le cas où les conditions aux limites sont posées dans les plans  $x = 0$  et  $y = 0$ , et il a aussi démontré que, pour les conditions posées dans le plan  $t = 0$ , la solution n'existe pas ou n'est pas unique.

**2. Théorème de Picone.** Dans la démonstration du théorème qui va suivre, nous nous référons au théorème suivant de M. Picone ([1], chap. XV, § 35):

Soit  $f(t)$  une fonction continue dans l'intervalle  $\langle 0, T \rangle$ . Posons

$$h(\lambda) = \int_0^T f(t) e^{-\lambda t} dt.$$

Lorsqu'il existe des nombres réels  $\lambda_0 > 0$ ,  $K \geq 0$  et  $p$  tels qu'on a, pour  $\lambda > \lambda_0$ , l'inégalité

$$|e^{\lambda t} h(\lambda)| = \left| \int_0^T f(t) e^{\lambda(T-t)} dt \right| \leq K \lambda^p,$$

alors  $f(\tau) \equiv 0$ , pour chaque  $\tau \in \langle 0, T \rangle$ .

**3. THÉORÈME.** Nous supposons que:

1° les coefficients  $a_{ij}(X)$  ( $i, j = 1, \dots, m$ ) de l'équation (1.1) sont de classe  $C^1$  dans  $\bar{D}$ ;

2° les coefficients  $b_k(X)$  ( $k = 1, \dots, m$ ),  $c(X)$  et la fonction  $f(X, t)$  sont continus dans  $\bar{D}$ ;

3° la forme quadratique  $\sum_{i,j=1}^{m-1} a_{ij}(X) \lambda_i \lambda_j$  est définie positive et  $a_{mm}(X) < 0$  dans  $\bar{D}$  (il en résulte que l'opérateur  $H[u]$  est hyperbolique normal).

Nous admettons les hypothèses suivantes sur le domaine  $\Delta$ :

4° l'intersection  $S_\xi$  du domaine  $\Delta$  avec l'hyperplan  $x_m = \xi$  varie avec  $\xi$  de façon à assurer la continuité par rapport à  $\xi$  de l'intégrale

$$I(\xi) = \int \int_{S_\xi} \psi(x_1, \dots, x_m) dx_1 \dots dx_{m-1}$$

pour toute fonction continue  $\psi(x_1, \dots, x_m)$  dans le domaine  $\bar{\Delta}$ ;

5° chaque intersection du domaine  $\Delta$  avec l'hyperplan  $x_m = \text{const}$  est un domaine simplement connexe;

6° on a  $\cos(n, x_m) < 0$  sur  $\sigma_E$  et  $\cos(n, x_m) > 0$  sur  $\sigma_T$ , où  $n$  désigne la normale intérieure à  $\Delta$ ;

7° les fonctions  $\Phi, \psi_0, \psi_1, \varphi$  intervenant dans les conditions (1.2) sont de classe  $C^1$  et satisfont aux conditions de compatibilité:

$$\left. \begin{aligned} \psi_0(X, 0) &= \Phi(X), \\ \psi_1(X, 0) &= \Phi'_{x_m}(X), \end{aligned} \right\} \text{ pour } X \in \Delta \cdot \sigma_E^0,$$

$$\varphi(X, 0) = \Phi(X), \text{ pour } X \in \Delta \cdot \sigma_T,$$

$$\left. \begin{aligned} \psi_0(X, t) &= \varphi(X, t), \\ \psi_1(X, t) &= \varphi'_{x_m}(X, t), \end{aligned} \right\} \text{ pour } X \in \sigma_E^0 \cdot \sigma_T.$$

Tout cela étant supposé, le problème (P) admet une solution au plus.

Démonstration. Il suffit de démontrer que la solution unique de l'équation homogène correspondant à (1.1) ( $f(X, t) \equiv 0$ ), avec les conditions (1.2) homogènes, est la solution triviale  $u(X, t) \equiv 0$ . Par conséquent nous allons considérer le problème (P) homogène:

$$(3.1) \quad \sum_{i,j=1}^m a_{ij}(X) \frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_j} + \sum_{k=1}^m b_k(X) \frac{\partial u}{\partial x_k} - \frac{\partial u}{\partial t} + c(X)u = 0,$$

$$(3.2) \quad \left\{ \begin{aligned} u(X, 0) &= 0, \text{ pour } X \in \Delta, \\ u(X, t) &= 0, \\ u'_{x_m}(X, t) &= 0, \end{aligned} \right\} \text{ pour } (X, t) \in \sigma_E^0,$$

$$\left. \begin{aligned} u(X, t) &= 0, \end{aligned} \right\} \text{ pour } (X, t) \in \sigma_T.$$

Après l'application de la transformation de Laplace dans un intervalle d'intégration fini (transformation de Laplace-Picone [1], [2])

$$(3.3) \quad v(X, \lambda) = \int_0^T e^{\lambda(T-t)} u(X, t) dt,$$

l'équation (3.1) se transforme en l'équation:

$$(3.4) \quad \sum_{i,j=1}^m a_{ij}(X) \frac{\partial^2 v}{\partial x_i \partial x_j} + \sum_{k=1}^m b_k(X) \frac{\partial v}{\partial x_k} + [c(X) - \lambda]v = u(X, T).$$

L'hypothèse que l'opérateur  $H[u]$  est hyperbolique normal, implique que (3.4) est une équation hyperbolique normal dans le domaine  $\Delta$ .

La frontière de  $\Delta$  est la projection de la surface  $\sigma$  sur l'espace  $\mathcal{E}^m$  des variables  $x_1, \dots, x_m$ . Elle se compose des parties suivantes:

$S^0$  — constituant la projection de l'hyperplan  $\sigma_E^0$ ,

$S_E$  — ayant l'orientation caractéristique ou celle de l'espace par rapport à l'équation (3.4), constituant la projection  $\sigma_E$ , sur laquelle  $\cos(n, x_m) < 0$ ,

$S_T$  — orientée dans le temps par rapport à l'équation (3.4), constituant la projection  $\sigma_T$ .

Les conditions aux limites (3.2) se transforment en les conditions:

$$\left. \begin{aligned} v(X, \lambda) = 0, \\ v'_{x_m}(X, \lambda) = 0, \end{aligned} \right\} \text{ pour } X \in S_0,$$

$$v(X, \lambda) = 0, \text{ pour } X \in S_T.$$

Nous partons de l'équation (3.4) et nous posons:

$$G[v] = \sum_{i,j=1}^{m-1} a_{ij} v'_{x_i} v'_{x_j} - a_{mm} v_{x_m}^2 + \lambda v^2.$$

On peut supposer que  $\lambda > 1$ , alors on a:

$$G[v] \geq \sum_{i,j=1}^{m-1} a_{ij} v'_{x_i} v'_{x_j} - a_{mm} v_{x_m}^2 + v^2 \geq \mu(X) \left( \sum_{j=1}^m v_{x_j}^2 + v^2 \right),$$

où  $\mu(X)$  désigne la valeur minimum sur la sphère unitaire de l'espace des variables  $\lambda_1, \dots, \lambda_m, \lambda_{m+1}$ , de la forme positive définie:

$$\sum_{i,j=1}^{m-1} a_{ij} \lambda_i \lambda_j - a_{mm} \lambda_m^2 + \lambda_{m+1}^2.$$

L'application d'un procédé identique à celui qui est exposé dans les travaux de S. Zaremba [5], Friedrichs et Levy [6], S. Sobolev [7] (voir aussi [1]) et surtout dans le travail de J. Szarski et T. Ważewski [3], permet d'évaluer l'intégrale

$$E(\xi) = \iint_{S_\xi} G[v] d\sigma$$

par une fonction continue ne renfermant pas le paramètre  $\lambda$ ; à savoir on a

$$E(\xi) \leq \sigma(\xi), \quad \text{pour } \xi = x_m \in \Delta,$$

où  $\sigma(\xi)$  est l'intégrale de l'équation différentielle ordinaire

$$y' = k_0(\xi)y + g(\xi),$$

issue du point  $\xi = 0, y = E(0)$ , et  $k_0(\xi)$  est une fonction positive continue qui ne dépend que du domaine  $\Omega$  et des coefficients figurant dans l'équation (3.4).

Il existe un nombre constant  $M > 0$ , tel que  $\sigma(\xi) \leq M$ ; on a donc

$$E(\xi) \leq M, \quad \text{pour } \xi = x_m \in \Delta,$$

or

$$E(\xi) \geq \iint_{S_\xi} v^2(X, \lambda) d\sigma,$$

donc  $\iint_{S_\xi} v^2(X, \lambda) d\sigma \leq M$ .

Il en résulte qu'il existe une constante  $K > 0$  telle que

$$\int_{\tilde{\Delta}} \int \int v^2(X, \lambda) dV \leq K, \quad \text{pour chaque domaine } \tilde{\Delta} \subset \Delta.$$

En appliquant l'inégalité de Cauchy-Schwarz on obtient

$$\left| \int_{\tilde{\Delta}} \int \int v(X, \lambda) dV \right| \leq KV \sqrt{|\tilde{\Delta}|}.$$

D'après (3.3) on a

$$(3.5) \quad \left| \int_{\tilde{\Delta}} \int \int v(X, \lambda) dV \right| = \left| \int_{\tilde{\Delta}} \int \int \left[ \int_0^T e^{\lambda(T-t)} u(X, t) dt \right] dV \right|.$$

En posant

$$U_{\tilde{\Delta}}(t) = \int_{\tilde{\Delta}} \int \int u(X, t) dV,$$

et en changeant l'ordre des intégrations dans (3.5) on obtient l'inégalité

$$\left| \int_0^T e^{\lambda(T-t)} U_{\tilde{\Delta}}(t) dt \right| \leq KV \sqrt{|\tilde{\Delta}|}.$$

D'après le théorème de Picone,  $U_{\tilde{\Delta}}(t) \equiv 0$ , pour  $t \in \langle 0, T \rangle$ , c'est-à-dire pour chaque  $\tilde{\Delta} \subset \Delta$  et  $t \in \langle 0, T \rangle$ , on a

$$\int_{\tilde{\Delta}} \int \int u(X, t) dV \equiv 0.$$

Il en résulte que  $u(X, t) \equiv 0$  dans  $\bar{D}$ .

4. Remarque. On peut déduire du théorème qui vient d'être démontré l'unicité de la solution des problèmes aux limites dans un domaine qui n'est pas borné, c'est-à-dire dans la demi-couche  $\Sigma$  limitée par les hyperplans:  $t = 0$ ,  $t = T$  et  $x_m = 0$ , pour l'équation (1.1) en supposant que les coefficients  $a_{ij}(X)$  satisfont aux conditions:

$$\lim_{\varrho/\infty} a_{ij}(X) = A_{ij} \quad (i, j = 1, \dots, m),$$

où  $\varrho = \left( \sum_{i=1}^m x_i^2 \right)^{1/2}$  et  $A_{ij}$  sont des constantes convenables, telles que la forme

quadratique  $A[\mathbf{A}] = \sum_{i,j=1}^{m-1} A_{ij} \lambda_i \lambda_j$  soit définie positive et  $A_{mm} < 0$ .

Fixons le vecteur  $\mathbf{A}(\lambda_1, \dots, \lambda_m)$ ; on a

$$\lim_{\varrho/\infty} \sum_{i,j=1}^m a_{ij}(X) \lambda_i \lambda_j = \sum_{i,j=1}^m A_{ij} \lambda_i \lambda_j.$$

Supposons qu'on ait  $\sum_{i,j=1}^m A_{ij} \lambda_i \lambda_j < 0$ .

Il existe un nombre  $\bar{\rho} > 0$ , tel que

$$\sum_{i,j=1}^m a_{ij}(X) \lambda_i \lambda_j < 0, \quad \text{pour } |X| > \bar{\rho}.$$

Il en résulte que  $\tilde{X}(\tilde{x}_1, \dots, \tilde{x}_m)$  étant un point du plan  $t = 0$ , nous pouvons construire un domaine borné  $\Omega$ , contenant  $\tilde{X}$  et limité par les plans:

$$(4.1) \quad x_m = 0,$$

$$(4.2) \quad x_m = h, \quad h > 0,$$

$$(4.3) \quad \left. \begin{aligned} a_i(x_i - x_i^0) + x_m = 0, \\ -a_i(x_i + x_i^0) + x_m = 0, \end{aligned} \right\} x_i^0 > 0, \quad a_i > 0 \quad (i = 1, \dots, m-1)$$

$h$  étant une constante telle que  $\tilde{x}_m < h$ , les  $a_i$  étant choisies de façon qu'on ait  $A[A_i] < 0$ , pour les vecteurs  $A_i(0, \dots, a_i, 0, \dots, 1)$  ( $i = 1, \dots, m-1$ ).

Les points  $X_i^0(0, \dots, x_i^0, \dots, 0)$  sont choisis de façon que les plans (4.3) passent en dehors de la sphère  $\sum_{i=1}^n x_i^2 = \bar{\rho}^2$ .

Il est aisé de voir que les plans (4.1)-(4.4) ont l'orientation de l'espace par rapport à l'équation (1.1), de sorte que le domaine  $\Omega$  satisfait aux hypothèses du théorème 3.

Il en résulte que, si l'on pose le problème (P) homogène relatif au domaine  $\Sigma$ , la solution unique du problème homogène analogue relatif au domaine  $\Omega$  est  $u(x_1, \dots, x_m, t) \equiv 0$  et on a en particulier  $u(\tilde{X}, \tilde{t}) = 0$ .

Je tiens à exprimer ici ma profonde gratitude à M. M. Krzyżański qui a bien voulu diriger les recherches exposées dans ce travail.

#### Travaux cités

[1] M. Krzyżański, *Równania różniczkowe cząstkowe rzędu drugiego*, I, II, Warszawa 1957 et 1962.

[2] M. Picone, *Nuovi determinazioni per gl'integrali delle equazioni lineari a derivate parziali*, Rend. R. Acad. Naz. Lincei 28 (1938), p. 1-10.

[3] J. Szarski et T. Ważewski, *Sur une méthode de comparaison des équations hyperboliques aux dérivées partielles du second ordre avec les équations différentielles ordinaires*, Bull. Acad. Polon. Sci. 1-2 (1953), p. 6-10.

[4] H. C. Пискунов (N. S. Piscunov), *Уравнение гипербола-параболического типа*, Mat. Sborn. 3 (1938), p. 259-270.

[5] S. Zaremba, Rendic Acc. Lincei, Ser. 5, 14 (1915), p. 904.

[6] Friedrichs, Levy, Math. Ann. 98 (1928), p. 192.

[7] С. Л. Соболев (S. L. Sobolev), *Уравнения математической физики*, Moscou 1950.

Reçu par la Rédaction le 12. 1. 1963