

A. ADRABIŃSKI and J. GRABOWSKI (Wrocław)

AN ALGORITHM FOR SOLVING  
THE MACHINE SEQUENCING PROBLEM

**1. Procedure declaration.** The procedure *OPTKOLOBR* finds a sequence of machine operations such that the total time spent for processing all operations is minimal. A detailed description of the mathematical model is given in papers [3] and [4].

Data:

- $k$  — number of machines;
- $l$  — assumed number of iterations of the algorithm;
- $mc$  — number of operations, it is equal to  $\sum_{i=1}^k N_i$ ;
- $t$  — number of ordered pairs of operations corresponding to the technological requirements (see [3]);
- $bool$  — Boolean variable with value **true** if an initial solution is given and **false** otherwise;
- $cT[1:mc]$  — array of operation times; the array contains, in locations  $1, 2, \dots, N[1]$ , the operation times of machine No. 1, and in locations  $N[i-1]+1, \dots, N[i]$  those of machine No.  $i$  ( $i = 2, 3, \dots, k$ );
- $N[1:k]$  — integer array containing in  $N[i]$  the number of operations which are to be carried out on machine  $i$ ;
- $RTP, RTK[1:t]$  — integer arrays containing the ordered pairs of operations corresponding to the technological requirements of operation order  $RT$  (see [3] and [4] for details); the predecessors and successors are contained in the arrays  $RTP$  and  $RTK$ , respectively;
- $SP, SK[1:ret]$  — integer arrays containing the pairs of operations of the initial solution (see [4]);
- $INF$  — maximum positive number of real type.

Results:

- $LNC[1:mc]$  — array of the earliest starting times of operations for the optimal operation sequence;

```

procedure OPTKOLOBR(k,l,mc,t,bool,cT,N,P,RTP,RTK,SP,SK,LNC,
  LRG,Lg,FIN,INF);
  value k,mc,cT;
  integer k,l,mc,t;
  real Lg,INF;
  integer array N,RTP,RTK,SP,SK;
  array P,cT,LNC,LRG;
  Boolean bool;
  label FIN;
  begin
    integer i,j,m,m1,md,n,p,puj,r,s,R,APj,AKj,APzj,AKzj,APp,
    AKpj,Rob1,Rob2;
    real max,M;
    Boolean Fj,zFj,I;
    integer array B[1:mc];
    APj:=R:=md:=0;
    for i:=1 step 1 until k do
      begin
        p:=N[i];
        APj:=APj+p;
        md:=p*(p-1)+md
      end i;
    APj:=APj-k;
    md:=md+2;
    m:=mc+mc;
    n:=m+2;
    for i:=1 step 1 until mc do
      begin
        for j:=1 step 1 until t do
          if RTP[j]=i

```

```

    then go to E;
R:=R+1;
B[R]:=i;
E: end i;
p:=t+R+md;
m:=m+p;
m1:=m+1;
begin
  integer array AKT,APT,AK,AP[1:m],pu[1:m1],AKz,APz,AKp,
  APp,Sgp,Sgk[1:md],C[1:n],A,DLT,H,HU,Kp[0:1],DLT1[1:1],P[
  1:1,1:md];
  array Lox,Loxpr,Lxz,Lxzpr[1:n],dl1[1:1],o[1:m];
  procedure CPM(pu,AP,AK,Lox);
    array Lox;
    integer array pu,AP,AK;
    begin
      integer i,j,k,u,APj,AKj,puj;
      real max;
      Boolean array sw[1:n],su[1:m];
      u:=0;
      for i:=1 step 1 until n do
        begin
          sw[i]:=su[i]:=true;
          pu[i]:=0
        end i;
      for i:=n+1 step 1 until m do
        begin
          su[i]:=true;
          pu[i]:=0
        end i;

```



```

                                Lox[AKj]:=max;
                                C[AKj]:=puj
                                end max>Lox[AKj]
                                else
                                    if max>Loxpr[AKj]
                                        then Loxpr[AKj]:=max;
                                        go to E1
                                    end I;
                                if max>Lox[AKj]
                                    then Lox[AKj]:=max;
E1:                                end su[j]
                                    end AK[j]=i;
                                    sw[i]:=false;
                                    go to nextk;
nexti: end sw[i];
nextk:end k
        end CPM;
        s:=0;
        if bool
            then go to Z4;
        puj:=0;
        for j:=1 step 1 until k do
            begin
                APj:=N[j];
                AKj:=APj-1;
                for i:=1 step 1 until AKj do
                    begin
                        r:=i+puj;
                        for APzj:=i+1 step 1 until APj do
                            begin

```

```

      s:=s+1;
      AKp[s]:=AKzj:=2×r;
      AP[s]:=APz[s]:=AKzj+1;
      AK[s]:=AKz[s]:=APpj:=2×(APzj+puj);
      APp[s]:=APpj+1;
      c[s]:=0.0
    end APzj
  end i;
  puj:=puj+APj
end j;
go to Z2;
Z4:puj:=APj;
APj:=AKj:=APzj:=1;
AKzj:=N[1];
Z3:for j:=AKj step 1 until AKzj do
  begin
    for i:=1,i+1 while i≤puj do
      if SK[i]=j
        then go to Z1;
      APpj:=0;
      r:=N[APzj]-1;
      for i:=1,i+1 while APpj<r do
        if SP[i]=j
          then
            begin
              AKpj:=APj+APpj;
              Sgp[AKpj]:=j;
              Sgk[AKpj]:=j:=SK[i];
              APpj:=APpj+1;
              i:=0
            end
          end
        end
      end
    end
  end

```

```

    end i;
for i:=1 step 1 until APpj do
  begin
    s:=s+1;
    AKpj:=i+APj-1;
    AP[s]:=APz[s]:=2×Sgp[AKpj]+1;
    AK[s]:=AKz[s]:=2×Sgk[AKpj];
    APp[s]:=AK[s]+1;
    AKp[s]:=AP[s]-1;
    r:=0;
    c[s]:=0.0;
    for r:=r+1 while r≤APpj-i do
      begin
        s:=s+1;
        AP[s]:=APz[s]:=Rob1:=AP[s-1];
        AK[s]:=AKz[s]:=Rob2:=2×Sgk[AKpj+r];
        APp[s]:=Rob2+1;
        AKp[s]:=Rob1-1;
        c[s]:=0.0
      end r
    end i;
    AKpj:=APzj;
    APzj:=APzj+1;
    if APzj>k
      then go to Z2;
    AKpj:=N[AKpj];
    AKj:=AKj+AKpj;
    APj:=APj+AKpj-1;
    AKzj:=AKzj+N[APzj];
    go to Z3;

```

```

Z1: end j;
Z2: for i:=1 step 1 until t do
  begin
    s:=s+1;
    APT[s]:=AP[s]:=2×RTP[i]+1;
    AKT[s]:=AK[s]:=2×RTK[i];
    c[s]:=0.0
  end i;
for i:=1 step 1 until R do
  begin
    s:=s+1;
    APT[s]:=AP[s]:=2×B[i]+1;
    AKT[s]:=AK[s]:=n;
    c[s]:=0.0
  end i;
for i:=1 step 1 until mc do
  begin
    s:=s+1;
    APT[s]:=AP[s]:=puj:=2×i;
    AKT[s]:=AK[s]:=puj+1;
    c[s]:=cT[i]
  end i;
  puj:=0;
for i:=1 step 1 until k do
  begin
    M:=P[i];
    APj:=N[i];
    for j:=1 step 1 until APj do
      begin
        s:=s+1;

```



```

    APT[s]:=AP[s]:=1;
    AKT[s]:=AK[s]:=2*(j+puj);
    c[s]:=M
  end j;
  puj:=puj+APj
end i;
H[1]:=HU[1]:=pu[m1]:=0;
r:=s:=1;
Lg:=INF;
for j:=1 step 1 until md do
  begin
    F[1,j]:=0;
    Sgp[j]:=APz[j];
    Sgk[j]:=AKz[j]
  end j;
krok1:
for j:=1 step 1 until md do
  begin
    Rob1:=F[r,j];
    Fj:=Rob1=0;
    zFj:=Rob1=1;
    APT[j]:=if Fj then 0 else if zFj then APz[j] else APp[
      j];
    AKT[j]:=if Fj then 0 else if zFj then AKz[j] else AKp[
      j]
  end j;
for j:=2 step 1 until n do
  Lox[j]:=-1.0;
Lox[1]:=0.0;
CPM(pu,APT,AKT,Lox);

```

```

if Lox[n] ≥ Lg
  then
  begin
    A[r]:=A[r-1];
    go to krok4
  end Lox[n] ≥ Lg;
for j:=1 step 1 until n do
  begin
    Lox[j]:=Loxpr[j]:=Lxz[j]:=Lxzpr[j]:=-1.0;
    C[j]:=0
  end j;
Lox[1]:=Lxz[n]:=0.0;
I:=true;
CPM(pu,AP,AK,Lox);
I:=false;
for j:=m step -1 until 1 do
  begin
    puj:=pu[j];
    APj:=AP[puj];
    max:=Lxz[AK[puj]];
    if puj > p
      then max:=max+c[puj];
    if max > Lxz[APj]
      then
        begin
          Lxzpr[APj]:=Lxz[APj];
          Lxz[APj]:=max
        end max > Lxz[APj]
      else
        if max > Lxzpr[APj]

```

```

        then Lxzpr[APj]:=max
    end j;
max:=Lox[n];
if Lg>max
    then
    begin
        Lg:=max;
        for j:=1 step 1 until md do
            begin
                Sgp[j]:=AP[j];
                Sgk[j]:=AK[j]
            end j;
        R:=r
    end Lg>max;
A[0]:=0;
APj:=Kp[r]:=i:=0;
puj:=C[n];
for j:=0 while APj≠1 do
    begin
        if puj≤md
            then
            begin
                if F[r,puj]=0
                    then
                    begin
                        i:=i+1;
                        APzj:=APz[puj];
                        AKzj:=AKz[puj];
                        APpj:=APp[puj];
                        AKpj:=AKp[puj];
                    end
                end
            end
        end
    end

```

```

    AKj:=A[r-1]+1;
    if AKj=1
        then go to koniec1;
    DLT1[AKj]:=puj;
    dlt[AKj]:=Loxpr[AKzj]+Lxzpr[APzj]-Lox[AKpj]-Lxs[
        APpj]
    end F[r,puj]=0
    end puj≤md;
    APj:=AP[puj];
    puj:=C[APj]
    end j;
    Kp[r]:=i;
    APzj:=0;
    A[r]:=A[r-1]+1;
    if i=0
        then go to krok4;
krok3:
    puj:=Kp[r];
    if puj=0
        then go to krok4;
    M:=INF;
    s:=s+1;
    for j:=1 step 1 until md do
        F[s,j]:=F[r,j];
    APj:=A[r];
    for j:=A[r-1]+1 step 1 until APj do
        if dlt[j]≠INF
            then
                begin
                    max:=dlt[j];

```

```

    if max<M
      then
        begin
          M:=max;
          i:=DLT1[j];
          DLT[r]:=j
        end max<M
      end j;
    F[s,i]:=-1;
    AP[i]:=APp[i];
    AK[i]:=AKp[i];
    H[s]:=r;
    HU[s]:=i;
    r:=s;
    go to krok1;
krok4:
    puj:=H[r];
    if puj=0
      then go to koniec2
    i:=HU[r];
    r:=puj;
    puj:=Kp[r];
    Kp[r]:=puj-1;
    dlt[DLT[r]]:=INF;
    F[r,i]:=1;
    AP[i]:=APz[i];
    AK[i]:=AKz[i];
    go to krok3;
koniec1:
    APzj:=-1;

```

koniec2:

for j:=1 step 1 until md do

begin

AP[j]:=Sgp[j];

AK[j]:=Sgk[j];

end j;

for j:=1 step 1 until n do

Lox[j]:=Lxz[j]:=-1.0;

Lox[1]:=Lxz[n]:=0.0;

CPM(pu,AP,AK,Lox);

for j:=m step -1 until 1 do

begin

puj:=pu[j];

APj:=AP[puj];

max:=Lxz[AK[puj]];

if puj>p

then max:=max+c[puj];

if max>Lxz[APj]

then Lxz[APj]:=max

end j;

for j:=1 step 1 until mc do

begin

puj:=p+j;

APj:=AP[puj];

AKj:=AK[puj];

M:=Lox[APj];

max:=M+c[puj];

LRG[j]:=Lg-max-Lxz[AKj];

LNC[j]:=M

end j;

```

    if APzj=-1
      then go to FIN
    end
  end OPTKOLOBR

```

$LRG[1:mc]$  — array of total time reserves in the optimal operation sequence;

$Lg$  — value of the total time spent for processing all operations;

$FIN$  — label outside of the body of the procedure *OPTKOLOBR* to which an exit is made if the assumed number of iterations  $l$  is smaller than that required by the algorithm.

Remarks.

(1) If  $bool \equiv \mathbf{false}$ , then the initial solution is generated by the procedure *OPTKOLOBR*; the method has been presented in paper [2].

(2)  $ret$  is the number of disjunctive arcs of the initial solution. It is not a parameter of the procedure *OPTKOLOBR*. This number may be calculated as follows:

$$ret = \sum_{i=1}^k N_i - k \quad \text{or} \quad ret = mc - k.$$

The number of iterations of the algorithm has to satisfy the inequality

$$l \leq \frac{K - 8t - 14md - 45mc - 60}{md + 8},$$

where parameters  $t, l, mc$  are as described above,

$$md = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^k N_i(N_i - 1),$$

and  $K$  is the number of memory cells which can be used by the parameters of the procedure.

**2. Method used.** The algorithm uses the method from papers [3] and [4] finding a minimaximal path in the disjunctive graph. The test step of the algorithm is based on paper [2].

**3. Certification.** The procedure *OPTKOLOBR* has been verified on the ODRA 1204 computer with 16K core memory for many examples. For all examples it has started from the initial solution generated inside the procedure *OPTKOLOBR*. The computational results are listed in the following table:

$mc$	$k$	$l$	Number of iterations performed by the procedure <i>OPTKOLOBR</i>	$Lg$	Time (in sec)	Source of example
6	2	100	12	31	22	Balas [1]
8	3	100	16	55	41	Fig. 1 <sup>(1)</sup>
13	4	100	25	13	175	Balas [1]
15	5	100	3	13	36	Fig. 2
22 <sup>(2)</sup>	5	110	110	408	1642	Fig. 3
25 <sup>(2)</sup>	5	90	90	395	1272	Fig. 4
30 <sup>(2)</sup>	3	30	30	267	206	Fig. 5

<sup>(1)</sup> In Figs. 1-5, numbers above arrows denote the operation number, and those below arrows denote the processing time of operation.

<sup>(2)</sup> The solution is suboptimal (the assumed number of iterations  $l$  has been exceeded).

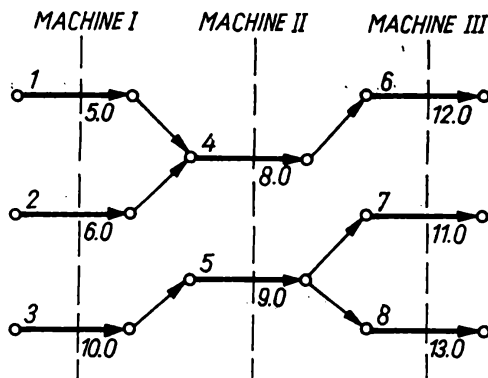


Fig. 1

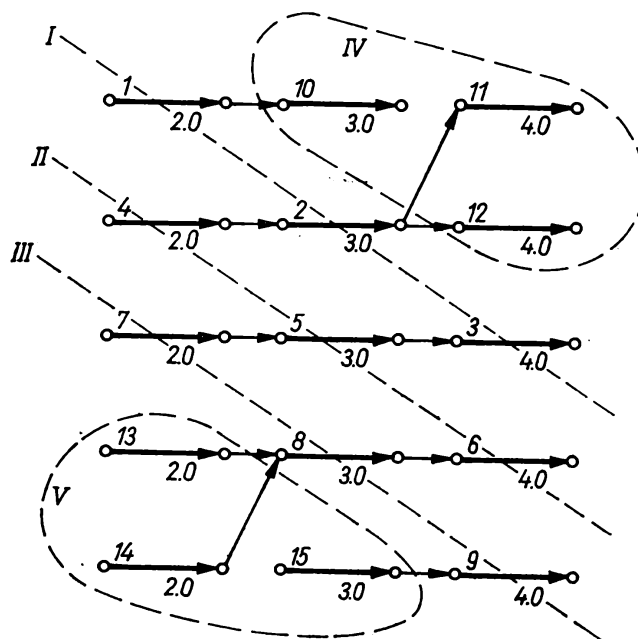


Fig. 2



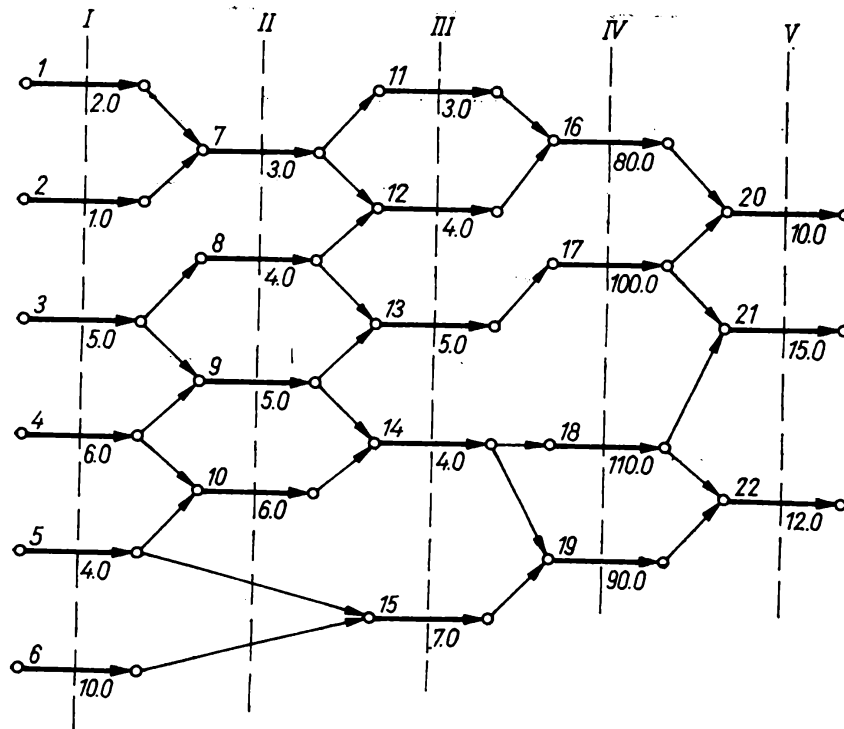


Fig. 3

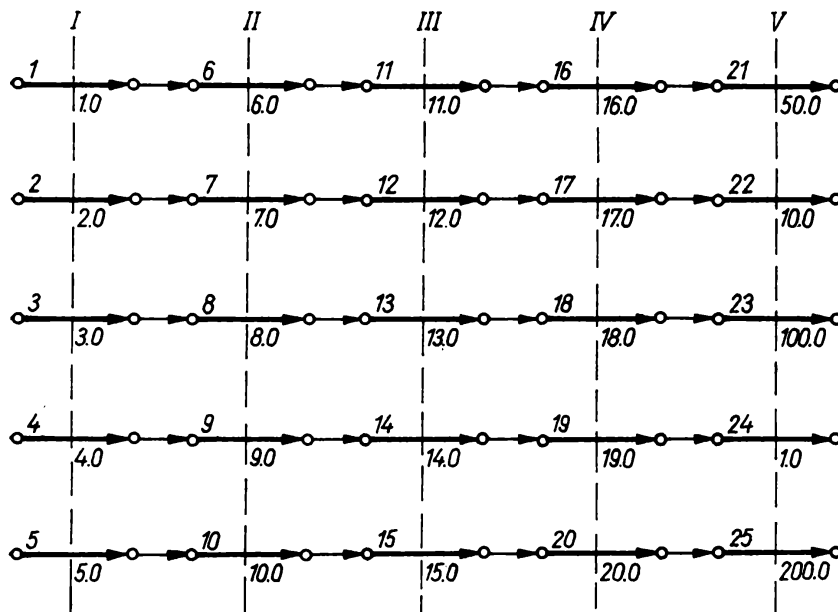


Fig. 4

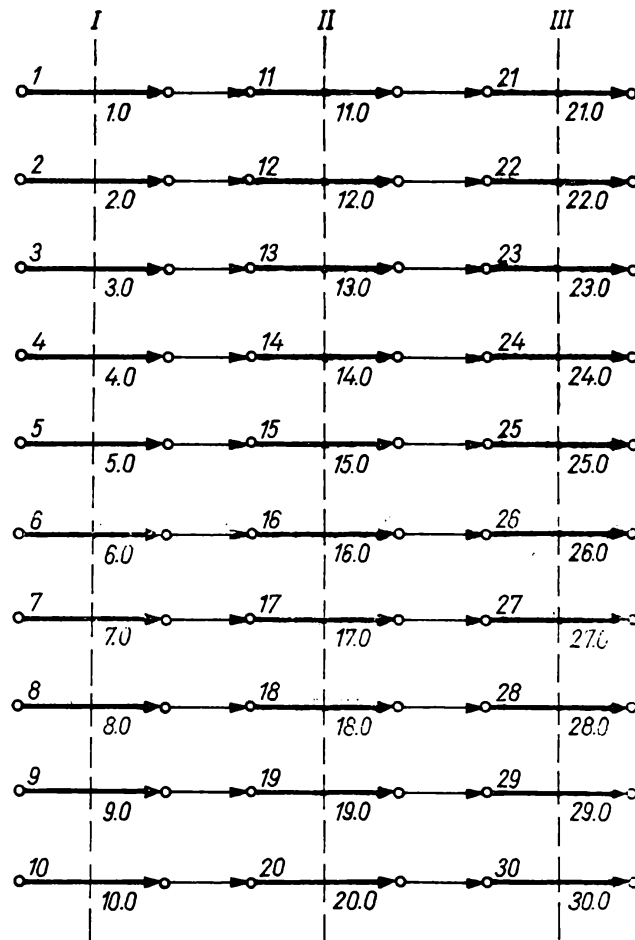


Fig. 5

## References

- [1] E. Balas, *Discrete programming by the filter method*, Opns. Res. 15 (1976), p. 915-967.
- [2] — *Machine sequencing via disjunctive graphs: an implicit enumeration algorithm*, ibidem 17 (1969), p. 941-957.
- [3] J. Grabowski, *A new formulation and solution of the sequencing problem: Mathematical model*, Zastosow. Matem. 15 (1976), p. 325-343.
- [4] — *A new formulation and solution of the sequencing problem: Algorithm*, this fascicle, p. 463-474.

Received on 26. 1. 1976

---

A. ADRABIŃSKI i J. GRABOWSKI (Wrocław)

## ALGORYTM ROZWIĄZANIA ZAGADNIENIA KOLEJNOŚCIOWEGO

## STRESZCZENIE

Procedura *OPTKOLOBR* znajduje minimaksymalną drogę w grafie dysjunktywnym.

Dane:

- $k$  – liczba różnych maszyn;
- $l$  – liczba iteracji algorytmu;
- $mc$  – liczba operacji;
- $t$  – liczba par operacji, wyrażających wymagania technologiczne porządku operacji;
- $bool$  – zmienna logiczna; ma ona wartość **true**, jeżeli istnieje rozwiązanie początkowe, i **false** w przeciwnym wypadku;
- $cT[1:mc]$  – tablica czasów wykonania operacji;  $cT[1] \div cT[N[1]]$  – czasy wykonania operacji na maszynie 1;  $cT[N[1]+1] \div cT[N[2]]$  – czasy wykonania operacji na maszynie 2; itd.;
- $N[1:k]$  – tablica liczb operacji;  $N[i]$  – zawiera liczbę operacji, które będą wykonane na maszynie  $i$ ;
- $RTP, RTK[1:t]$  – tablice zawierające pary operacji, które wyrażają wymagania technologiczne porządku operacji  $RT$ ; tablica  $RTP$  zawiera numery poprzedników każdej pary operacji, tablica  $RTK$  zaś numery następników każdej pary operacji;
- $SP, SK[1:ret]$  – tablice zawierające pary operacji, które wyrażają rozwiązanie początkowe (patrz [4]);
- $INF$  – maksymalna dodatnia liczba typu rzeczywistego.

Wyniki:

- $LNC[1:mc]$  – tablica najwcześniejszych momentów rozpoczęcia operacji dla optymalnej kolejności ich wykonania;  $LNC[j]$  – najwcześniejszy moment rozpoczęcia operacji  $j$ ;
- $LRG[1:mc]$  – tablica ogólnych rezerw czasów wykonania operacji;  $LRG[j]$  – wartość ogólnej rezerwy czasu operacji  $j$ ;
- $Lg$  – wartość całkowitego czasu obróbki wszystkich operacji;
- $FIN$  – etykieta skoku z procedury *OPTKOLOBR*, jeżeli liczba iteracji  $l$  jest mniejsza niż liczba wymagana przez algorytm.

Uwagi:

(1) Jeżeli  $bool \equiv false$ , rozwiązanie początkowe generowane jest wewnątrz procedury *OPTKOLOBR*; metoda otrzymywania tego rozwiązania podana jest w pracy [2].

(2)  $ret$  jest liczbą luków dysjunktywnych rozwiązania początkowego. Nie występuje jako parametr procedury. Można ją wyznaczyć następująco:

$$ret = \sum_{i=1}^k N_i - k \quad \text{lub} \quad ret = mc - k.$$

Liczba iteracji algorytmu powinna spełniać nierówność

$$l < \frac{K - 8t - 14md - 45mc - 60}{md + 8},$$

gdzie parametry  $t, l, mc$  mają znaczenie jak opisano powyżej,

$$md = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^k N_i(N_i - 1),$$

a  $K$  jest liczbą komórek pamięci, które mogą być używane przez parametry procedury.

Obliczenia kontrolne, wykonane na maszynie cyfrowej ODRA 1204, wykazały poprawność procedury *OPTKOLOBR*.

---